(11)Publication number:

2002-227940

(43) Date of publication of application: 14.08.2002

(51)Int.CI.

F16H 3/62 F16H 3/66

(21)Application number: 2001-021759

(71)Applicant: AISIN AW CO LTD

(22)Date of filing:

30.01.2001

(72)Inventor: HAYABUCHI MASAHIRO

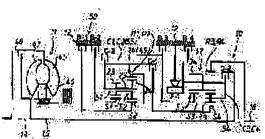
NISHIDA MASAAKI KASUYA SATORU GOTO KENJI

AOKI TOSHIHIKO

### (54) AUTOMATIC TRANSMISSION

#### (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an automatic transmission which can add a speed change stage containing a direct connection stage on the high speed stage side so as to make a gear ratio closer, derive the optimum performance of an engine in the high speed range of the vehicle speed, and obtain a gear ratio of 7th stage forward or higher which provides high effectiveness and small vehicle speed change at gear change to offer excellent feeling. SOLUTION: The automatic transmission is provided with a reduction gear device generating decelerated revolution whose number of revolution is less than that of an input shaft. A decelerated revolution output member is changed to be at decelerated revolution status or free revolution status by revolution status switching means. Decelerated revolution of the decelerated revolution output member is selectively transmitted to the fourth and the first elements of a dual planetary gear train for speed change through the first and third control clutches. While revolution of the input shaft is transmitted to the second element through the second control clutch, the



revolutions of the first and the second elements are selectively regulated with the second control brake to connect the third element to the output shaft.

#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the

## BEST AVAILABLE COPY

THIS PARE DI ABILI (ISPTO)

examiner's decision of rejection application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

Section 18 Section 18

THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19)日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-227940 (P2002-227940A)

(43)公開日 平成14年8月14日(2002.8.14)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート\*(参考)

F16H 3/62

3/66

F 1 6 H 3/62

A 3J028

3/66

A 370

В

#### 審査請求 未請求 請求項の数15 OL (全 24 頁)

(21)出願番号

特願2001-21759(P2001-21759)

(22)出願日

平成13年1月30日(2001.1.30)

(71)出顧人 000100768

アイシン・エィ・ダブリュ株式会社

愛知県安城市藤井町高根10番地

(72)発明者 早渕 正宏

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシ

ン・エィ・ダブリュ株式会社内

(72)発明者 西田 正明

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシ

ン・エィ・ダブリュ株式会社内

(74)代理人 100064724

弁理士 長谷 照一 (外1名)

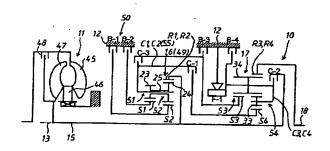
最終頁に続く

#### (54) 【発明の名称】 自動変速機

#### (57)【要約】

【課題】 高速段側に直結段を含む変速段を追加してギャ比を更に密にし、車速の高速度域でエンジン性能を最適に引き出すことができ、高効率且つギヤチェンジ時の車速変化が小さくフィーリングの良好な前進7段以上のギヤ比を得ることができる自動変速機を提供する。

【解決手段】 入力軸の回転より回転数が小さい減速回転を減速回転出力部材に生成する歯車減速装置を設け、減速回転出力部材を回転状態切替手段により減速回転状態及び自由回転状態のいずれかの状態に切り替え、減速回転出力部材の減速回転を第1、第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の第4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第2制御クラッチにより第2要素に伝達し、第1及び第2要素の回転を第1、第2制御ブレーキで選択的に規制し、第3要素を出力軸に連結する。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力軸と、該入力軸に連結され入力軸の回転より回転数が小さい減速回転を減速回転出力部材に生成する歯車減速装置と、速度線図においてギヤ比に対応した間隔で順次並べられた4個の要素に並び順にそれぞれ対応する第1、第2、第3及び第4要素を有する変速用複式遊星歯車装置と、前記減速回転出力部材を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替きる。前記減速回転出力部材と前記第4、第1要素とを失ぬ脱可能に連結する第1及び第3制御クラッチと、前記第1及び第3制御クラッチと、前記第1及び第2要素の回転を選択的に規制する第1及び第2制御ブレーキと、前記第3要素に連結された出力軸とを備えたことを特徴とする自動変速機。

【請求項2】 請求項1に記載の自動変速機において、前記回転状態切替手段は、減速回転状態では、歯車減速装置によって減速回転出力部材を減速回転で回転させ、自由回転状態では、減速回転出力部材を減速回転以外で回転することを許容することを特徴とする自動変速機。【請求項3】 請求項1に記載の自動変速機において、前記回転状態切替手段は、減速回転状態では、歯車減速装置によって減速回転を減速回転出力部材に生成することを許容し、自由回転状態では、歯車減速装置によって減速回転を減速回転出力部材に生成させないようにすることを特徴とする自動変速機。

【請求項4】 請求項1 に記載の自動変速機において、前記回転状態切替手段は、減速回転状態では、歯車減速装置を介した入力軸と減速回転出力部材との間の動力伝達を許容し、自由回転状態では、歯車減速装置を介した 30 入力軸と減速回転出力部材との間の動力伝達を遮断することを特徴とする自動変速機。

【請求項5】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、小径及び大径サンギヤ、該小径及び大径サンギヤと夫々噛合する大径及び小径ビニオンからなる段付ビニオンを支承するキャリヤ並びに前記入力軸に連結され前記大径ビニオンと噛合するリングギヤからなる減速用複式遊星歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記小径及び大径サンギヤの回転を夫々選択的に規制する第1、第2回転制御ブレーキで前記回転状態切替手段を構成としたことを特徴とする自動変速機。

【請求項6】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、サンギヤ、該サンギヤに噛合するロングピニオンと該ロングピニオンに噛合する中間ピニオンとを支承するキャリヤ、前記入力軸に連結され前記ロングピニオンに噛合する前段リングギヤ及び前記中間ピニオンに噛合する後段リングギヤを有する減速用複式遊星歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャ

リヤを前記歯車減速装置の減速回転出力部材として前記 第1及び第3制御クラッチに連結し、前記サンギヤ及び 後段リングギヤの回転を夫々選択的に規制する第1、第 2回転制御ブレーキで前記回転状態切替手段を構成した ことを特徴とする自動変速機。

【請求項7】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、サンギヤ、該サンギヤと嘲合するピニオンを支承するキャリヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニオンと噛合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記サンギヤの回転を選択的に規制する回転制御ブレーキと、前記サンギヤ、キャリヤ及びリングギヤのいずれか二つを係脱可能に接続する回転制御クラッチとで前記回転状態切替手段を構成したことを特徴とする自動変速機。

【請求項8】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、回転を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するピニオンを支承するキャリヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニオンと噛合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装置と、該減速用遊星歯車装置と同心に回転可能に設けられ前記リングギヤ又はキャリヤの回転が選択的に伝達される減速回転出力部材とで前記歯車減速装置を構成し、該減速回転出力部材とで前記をする第3制御クラッチに連結し、前記リングギヤ及び前記キャリヤと前記減速回転出力部材とを係脱可能に失々連結する第1、第2回転制御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したことを特徴とする自動変速機。

【請求項9】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、回転を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するビニオンを支承するキャリヤ及び前記ビニオンと噛合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記減速用遊星歯車装置のキャリヤ及びリングギヤと前記入力軸とを係脱可能に夫々接続する第1、第2回転制御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したことを特徴とする自動変速機。

【請求項10】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、サンギヤ、該サンギヤと嘲合するピニオンを支承するキャリヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニオンと嘲合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記サンギヤの回転を選択的に規制する回転制御ブレーキで前記回転状態切替手段を構成したことを特徴とする自動変速機。

【請求項11】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記載の自動変速機において、回転を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するピニオンを支承するキャリヤ及び

前記入力軸に連結され前記ピニオンと嚙合するリングギ ヤからなる減速用遊星歯車装置と、該減速用遊星歯車装 置と同心に回転可能に設けられ前記キャリヤの回転が選 択的に伝達される減速回転出力部材とで前記歯車減速装 置を構成し、該減速回転出力部材を前記第1及び第3制 御クラッチに連結し、前記キャリヤと前記減速回転出力 部材とを係脱可能に連結する回転制御クラッチで前記回 転状態切替手段を構成したことを特徴とする自動変速 機。

【請求項12】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記 10 載の自動変速機において、回転を規制されたサンギヤ、 該サンギヤと噛合するビニオンを支承するキャリヤ及び 前記ピニオンと嘲合するリングギヤからなる減速用遊星 歯車装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを 該減速用遊星歯車装置の減速回転出力部材として前記第 1及び第3制御クラッチに連結し、前記減速用遊星歯車 装置のリングギヤと前記入力軸とを係脱可能に接続する 回転制御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したと とを特徴とする自動変速機。

【請求項13】 請求項1乃至請求項4のいずれかに記 載の自動変速機において、入力軸に固定された複数の歯 車と、前記変速用複式遊星歯車装置と同心に回転可能に 支承され前記複数の歯車と噛合して入力回転及び減速回 転を生成する複数の歯車とからなる減速用歯車列と、前 記変速用複式遊星歯車装置と同心に回転可能に設けられ 前記減速回転が選択的に伝達される減速回転出力部材と で前記歯車減速装置を構成し、該減速回転出力部材を前 記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記減速回転出 力部材を前記歯車列の減速回転を生成する歯車に係脱可 能に連結する回転制御クラッチで前記回転状態切替手段 30 を構成したことを特徴とする自動変速機。

【請求項14】 請求項1乃至請求項13のいずれかに 記載の自動変速機において、前記変速用複式遊星歯車装 置を構成する2組の遊星歯車機構の少なくとも一方をダ ブルピニオン型の遊星歯車機構とし、第3要素をリング ギヤとしたことを特徴とする自動変速機。

【請求項15】 請求項1乃至請求項13のいずれかに 記載の自動変速機において、第1及び第2サンギヤ、該 第1サンギヤに直接 噛合するとともに中間 ピニオンを介 して前記第2サンギヤに噛合するロングピニオン及び該 40 中間ピニオンを支承するキャリヤ並びに前記ロングピニ オンと噛合し前記出力軸に連結されたリングギヤにより 前記変速用複式遊星歯車装置を構成し、前記第1要素を 前記第1サンギヤ、前記第2要素をキャリヤ、前記第3 要素をリングギヤ、前記第4要素を第2サンギヤとした ことを特徴とする自動変速機。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、入力軸に連結され

ラッチ及び制御ブレーキを係脱して前記入力軸の回転を 複数段に変速して出力軸に伝達する自動変速機に関す

[0002]

【従来の技術】第1及び第2サンギヤ、該第1サンギャ に直接噛合するとともに中間ピニオンを介して前記第2 サンギヤに噛合するロングピニオン及び該中間ピニオン を支承するキャリヤ並びに前記ロングピニオンと嘲合し 前記出力軸に連結されたリングギヤを有する変速用複式 遊星歯車装置と、入力軸が連結されたリングギャートラ ンスミッションケースに固定されたサンギヤ及びリング ギヤとサンギヤとに噛合するビニオンを支承するキャリ ヤからなる減速用遊星歯車装置とを設け、前記入力軸の 回転より回転数が小さくなるように減速された減速用遊 星歯車装置のキャリヤの回転を前記第2、第1サンギヤ に第1及び第3制御クラッチにより選択的に伝達し、前 記入力軸の回転を変速用複式遊星歯車装置のキャリヤに 第2制御クラッチにより選択的に伝達し、変速用複式遊 星歯車装置の第1サンギヤ及びキャリヤの回転を第1及 び第2制御ブレーキで選択的に規制して前進6段、後退 1段のギヤ比を成立する自動変速機が特開平4-219 553号公報に開示されている。

【発明が解決しようとする課題】上記従来の自動変速機 は、全長が短く横置きエンジンの前輪駆動車に適してい る。しかし、近年は燃費及び動力伝達性能向上を図るた め、或いは運転者の嗜好にマッチしたギヤ比を得るため に、適切に離間した前進7段以上のギヤ比を成立すると とができる自動変速機が求められている。

【0004】本発明は係る要望に応えるためになされた もので、高速段側に直結段を含む変速段を追加してギヤ 比を更に密にし、車速の高速度域でエンジン性能を最適 に引き出すことができ、髙効率且つギヤチェンジ時の出 カトルク変化が小さくフィーリングの良好な前進7段以 上のギヤ比を得ることができる自動変速機を提供するこ とである。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記の課題を解決するた め、請求項1に記載の発明の構成上の特徴は、入力軸 と、該入力軸に連結され入力軸の回転より回転数が小さ い減速回転を減速回転出力部材に生成する歯車減速装置 と、速度線図においてギヤ比に対応した間隔で順次並べ られた4個の要素に並び順にそれぞれ対応する第1、第 2、第3及び第4要素を有する変速用複式遊星歯車装置 と、前記減速回転出力部材を減速回転状態又は自由回転 状態に切り替える回転状態切替手段と、前記減速回転出 力部材と前記第4、第1要素とを夫々係脱可能に連結す る第1及び第3制御クラッチと、前記入力軸と前記第2 要素とを係脱可能に連結する第2制御クラッチと、前記 た変速用複式遊星歯車装置の各要素に連結された制御ク 50 第1及び第2要素の回転を選択的に規制する第1及び第

2制御ブレーキと、前記第3要素に連結された出力軸と を備えたことである。

【0006】請求項2に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1に記載の自動変速機において、前記回転状態切替 手段は、減速回転状態では、歯車減速装置によって減速 回転出力部材を減速回転で回転させ、自由回転状態で は、減速回転出力部材を減速回転以外で回転することを 許容するととである。

【0007】請求項3に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1に記載の自動変速機において、前記回転状態切替 手段は、減速回転状態では、歯車減速装置によって減速 回転を減速回転出力部材に生成することを許容し、自由 回転状態では、歯車減速装置によって減速回転を減速回 転出力部材に生成させないようにすることである。

【0008】請求項4に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1に記載の自動変速機において、前記回転状態切替 手段は、減速回転状態では、歯車減速装置を介した入力 軸と減速回転出力部材との間の動力伝達を許容し、自由 回転状態では、歯車減速装置を介した入力軸と減速回転 出力部材との間の動力伝達を遮断することである。

【0009】請求項5に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、小径 及び大径サンギヤ、該小径及び大径サンギヤと夫々噛合 する大径及び小径ピニオンからなる段付ピニオンを支承 するキャリヤ並びに前記入力軸に連結され前記大径ピニ オンと噛合するリングギヤからなる減速用複式遊星歯車 装置で前記歯車減速装置を構成し、前記キャリヤを前記 歯車減速装置の減速回転出力部材として前記第1及び第 3制御クラッチに連結し、前記小径及び大径サンギヤの 回転を夫々選択的に規制する第1、第2回転制御ブレー 30 キで前記回転状態切替手段を構成としたことである。

【0010】請求項6に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、サン ギヤ、該サンギヤに噛合するロングピニオンと該ロング ピニオンに噛合する中間ピニオンとを支承するキャリ ヤ、前記入力軸に連結され前記ロングピニオンに噛合す る前段リングギヤ及び前記中間ピニオンに噛合する後段 リングギヤを有する減速用複式遊星歯車装置で前記歯車 減速装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の 減速回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチ 40 に連結し、前記サンギヤ及び後段リングギヤの回転を夫 々選択的に規制する第1、第2回転制御ブレーキで前記 回転状態切替手段を構成したことである。

【0011】請求項7に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、サン ギヤ、該サンギヤと噛合するピニオンを支承するキャリ ヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニオンと噛合するリ ングギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装 置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回 転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結 50 し、前記サンギヤの回転を選択的に規制する回転制御ブ レーキと、前記サンギヤ、キャリヤ及びリングギヤのい ずれか二つを係脱可能に接続する回転制御クラッチとで 前記回転状態切替手段を構成したことである。

【0012】請求項8に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、回転 を規制されたサンギヤ、該サンギヤと嘲合するビニオン を支承するキャリヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニ オンと噛合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装置 と、該減速用遊星歯車装置と同心に回転可能に設けられ 前記リングギヤ又はキャリヤの回転が選択的に伝達され る減速回転出力部材とで前記歯車減速装置を構成し、該 減速回転出力部材を前記第1及び第3制御クラッチに連 結し、前記リングギヤ及び前記キャリヤと前記減速回転 出力部材とを係脱可能に夫々連結する第1、第2回転制 御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したことであ る。

【0013】請求項9に係る発明の構成上の特徴は、請 求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、回転 を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するピニオン を支承するキャリヤ及び前記ピニオンと嘲合するリング ギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装置を 構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速回転出 力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連結し、 前記減速用遊星歯車装置のキャリヤ及びリングギヤと前 記入力軸とを係脱可能に夫々接続する第1、第2回転制 御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したことであ

【0014】請求項10に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、サ ンギヤ、該サンギヤと噛合するビニオンを支承するキャ リヤ及び前記入力軸に連結され前記ピニオンと嘲合する リングギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速 装置を構成し、前記キャリヤを前記歯車減速装置の減速 回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連 結し、前記サンギヤの回転を選択的に規制する回転制御 ブレーキで前記回転状態切替手段を構成したことであ

【0015】請求項11に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、回 転を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するビニオ ンを支承するキャリヤ及び前記入力軸に連結され前記ピ ニオンと噛合するリングギヤからなる減速用遊星歯車装 置と、該減速用遊星歯車装置と同心に回転可能に設けら れ前記キャリヤの回転が選択的に伝達される減速回転出 力部材とで前記歯車減速装置を構成し、該減速回転出力 部材を前記第1及び第3制御クラッチに連結し、前記キ ャリヤと前記減速回転出力部材とを係脱可能に連結する 回転制御クラッチで前記回転状態切替手段を構成したと とである。

【0016】請求項12に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、回 転を規制されたサンギヤ、該サンギヤと噛合するピニオ ンを支承するキャリヤ及び前記ピニオンと嘲合するリン グギヤからなる減速用遊星歯車装置で前記歯車減速装置 を構成し、前記キャリヤを該減速用遊星歯車装置の減速 回転出力部材として前記第1及び第3制御クラッチに連 結し、前記減速用遊星歯車装置のリングギヤと前記入力 軸とを係脱可能に接続する回転制御クラッチで前記回転 状態切替手段を構成したことである。

【0017】請求項13に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項4に記載の自動変速機において、入 力軸に固定された複数の歯車と、前記変速用複式遊星歯 車装置と同心に回転可能に支承され前記複数の歯車と嘲 合して入力回転及び減速回転を生成する複数の歯車とか らなる減速用歯車列と、前記変速用複式遊星歯車装置と 同心に回転可能に設けられ前記減速回転が選択的に伝達 される減速回転出力部材とで前記歯車減速装置を構成 し、該減速回転出力部材を前記第1及び第3制御クラッ チに連結し、前記減速回転出力部材を前記歯車列の減速 回転を生成する歯車に係脱可能に連結する回転制御クラ ッチで前記回転状態切替手段を構成したことである。

【0018】請求項14に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項13のいずれかに記載の自動変速機 において、前記変速用複式遊星歯車装置を構成する2組 の遊星歯車機構の少なくとも一方をダブルピニオン型の 遊星歯車機構とし、第3要素をリングギヤとしたことで

【0019】請求項15に係る発明の構成上の特徴は、 請求項1乃至請求項13のいずれかに記載の自動変速機 30 において、第1及び第2サンギヤ、該第1サンギヤに直 接噛合するとともに中間ピニオンを介して前記第2サン ギヤに噛合するロングビニオン及び該中間ビニオンを支 承するキャリヤ並びに前記ロングピニオンと噛合し前記 出力軸に連結されたリングギヤにより前記変速用複式遊 星歯車装置を構成し、前記第1要素を前記第1サンギ ヤ、前記第2要素をキャリヤ、前記第3要素をリングギ ヤ、前記第4要素を第2サンギヤとしたことである。 [0020]

【発明の作用・効果】上記のように構成した請求項1に 40 係る発明においては、入力軸の回転より回転数が小さい 減速回転を減速回転出力部材に生成する歯車減速装置を 設け、減速回転出力部材を回転状態切替手段により減速 回転状態及び自由回転状態のいずれかの状態に切り替 え、減速回転出力部材の減速回転を第1、第3制御クラ ッチにより変速用複式遊星歯車装置の第4、第1要素に 選択的に伝達し、入力軸の回転を第2制御クラッチによ り第2要素に伝達し、第1及び第2要素の回転を第1、 第2制御ブレーキで選択的に規制し、第3要素を出力軸 に連結したので、従来の自動変速機に最小限の変更を加 50

えるだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進7段以 上のギヤ比で変速して出力軸に伝達することができる全 長が短いコンパクトな自動変速機を提供することができ る。さらに、高速段側のギヤ比を更に密にすることがで きるので、車速の高速度域でエンジン性能を最適に引き 出すことができ、且つギヤチェンジ時のギヤ比の変化延 いては出力トルク変化が小さくなり、良好なフィーリン グを得ることができる。また、減速回転出力部材を自由 回転状態にして第1乃至第3制御クラッチを接続するこ とにより変速用複式遊星歯車装置の第1及び第4要素を 連結して第2要素に伝達された入力軸の回転を第3要素 にギャ比1で伝達する直結段を得ることができるので、 燃費向上を図ることができる。

【0021】上記のように構成した請求項2に係る発明 においては、減速回転出力部材を前記回転状態切替手段 によって減速回転状態では減速回転で回転させ、自由回 転状態では、減速回転出力部材を減速回転以外で回転す ることを許容するようにしたので、第1乃至第3制御ク ラッチを接続することにより変速用複式遊星歯車装置の 第1及び第4要素を連結して第2要素に伝達された入力 軸の回転を第3要素にギヤ比1で伝達する直結段を得る ことができ、燃費向上を図ることができる。

【0022】上記のように構成した請求項3に係る発明 においては、前記回転状態切替手段は、減速回転状態で は、歯車減速装置によって減速回転を減速回転出力部材 に生成することを許容し、自由回転状態では、歯車減速 装置によって減速回転を減速回転出力部材に生成させな いようにしたので、請求項2の場合と同様に第2要素に 伝達された入力軸の回転を第3要素にギヤ比1で伝達す る直結段を得ることができ、燃費向上を図ることができ

【0023】上記のように構成した請求項4に係る発明 においては、前記回転状態切替手段は、減速回転状態で は、歯車減速装置を介した入力軸と減速回転出力部材と の間の動力伝達を許容し、自由回転状態では、歯車減速 装置を介した入力軸と減速回転出力部材との間の動力伝 達を遮断するので、請求項2の場合と同様に第2要素に 伝達された入力軸の回転を第3要素にギヤ比1で伝達す る直結段を得ることができ、燃費向上を図ることができ る.

【0024】上記のように構成した請求項5に係る発明 においては、減速用複式遊星歯車装置の小径及び大径サ ンギヤの回転を第1、第2回転制御ブレーキで夫々選択 的に規制してキャリヤを第1、第2回転状態及び自由回 転状態のいずれかの状態に切り替え、第1、第2回転を 第1、第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置 の第4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第 2制御クラッチにより第2要素に選択的に伝達するよう にしたので、請求項1に記載した発明の効果に加え、従 来の自動変速機の減速要用遊星歯車装置を段付ビニオン

きる。

10

を有する複式のものとし、2個の回転制御ブレーキを追 加するだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進12 段、後退2段のギヤ比で変速して出力軸に伝達すること ができる全長が短いコンパクトな自動変速機を得ること ができる。

【0025】上記のように構成した請求項6に係る発明 においては、減速用複式遊星歯車装置のサンギヤ及び後 段リングギヤの回転を第1、第2回転制御ブレーキで夫 々選択的に規制してキャリヤを第1、第2回転状態及び 自由回転状態のいずれかの状態に切り替え、第1又は第 2回転を第1、第3制御クラッチを介して変速用複式遊 星歯車装置の第4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸 の回転を第2制御クラッチにより第2要素に選択的に伝 達するようにしたので、請求項1に記載した発明の効果 に加え、従来の自動変速機の減速用遊星歯車装置を他の タイプのものとし、2個の回転制御ブレーキを追加する だけで、入力軸の回転を適切に離間した前進12段、後 退2段のギヤ比で変速して出力軸に伝達することができ る全長が短いコンパクトな自動変速機を得ることができ る。

【0026】上記のように構成した請求項7に係る発明 においては、減速用遊星歯車装置のサンギヤの回転を回 転制御ブレーキで選択的に規制し、サンギヤ、キャリヤ 及びリングギヤのいずれか二つを回転制御クラッチで接 続してキャリヤを第1、第2回転状態及び自由回転状態 のいずれかの状態に切り替え、第1又は第2回転を第 1、第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の 第4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第2 制御クラッチにより第2要素に選択的に伝達するように したので、請求項1に記載した発明の効果に加え、従来 30 の自動変速機に回転制御クラッチと回転制御ブレーキを 追加するだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進9 段、後退2段のギヤ比で変速して出力軸に伝達すること ができる全長が短いコンパクトな自動変速機を得ること ができる。

【0027】上記のように構成した請求項8に係る発明 においては、減速回転出力部材を減速用遊星歯車装置と 同心に回転可能に設け、該減速回転出力部材を減速用遊 星歯車装置のリングギヤ、キャリヤに第1、第2回転制 御クラッチにより選択的に連結して減速回転出力部材を 第1、第2回転状態及び自由回転状態のいずれかの状態 に切り替え、該減速回転出力部材の回転を第1、第3制 御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の第4、第1 要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第2制御クラッ チにより第2要素に選択的に伝達するようにしたので、 請求項1に記載した発明の効果に加え、従来の自動変速 機に減速回転出力部材と2個の回転制御クラッチを追加 するだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進9段、 後退2段のギヤ比で変速して出力軸に伝達することがで

【0028】上記のように構成した請求項9に係る発明 においては、入力軸を減速用遊星歯車装置のリングギ ヤ、キャリヤに第1、第2回転制御クラッチにより選択 的に接続してキャリヤを第1、第2回転状態及び自由回 転状態のいずれかの状態に切り替え、第1又は第2回転 を第1及び第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車 装置の第4、第1要素に選択的に連結し、入力軸の回転 を第2制御クラッチにより第2要素に選択的に伝達する ようにしたので、請求項1に記載した発明の効果に加 え、従来の自動変速機に2個の回転制御クラッチを追加 するだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進9段、 後退2段のギヤ比で変速して出力軸に伝達することがで きる全長が短いコンパクトな自動変速機を得るととがで

【0029】上記のように構成した請求項10に係る発 明においては、減速用遊星歯車装置のサンギヤの回転を 回転制御ブレーキで選択的に規制してキャリヤを減速回 転状態又は自由回転状態に切り替え、減速回転を第1、 20 第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の第 4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第2制 御クラッチにより第2要素に選択的に伝達するようにし たので、請求項1に記載した発明の効果に加え、従来の 自動変速機に回転制御ブレーキを追加するだけで、入力 軸の回転を適切に離間した前進7段、後退1段のギヤ比 で変速して出力軸に伝達することができる全長が短いコ ンパクトな自動変速機を得ることができる。

【0030】上記のように構成した請求項11に係る発 明においては、減速回転出力部材を減速用遊星歯車装置 と同心に回転可能に設け、該減速回転出力部材を減速用 遊星歯車装置のキャリヤに回転制御クラッチにより選択 的に連結して減速回転出力部材を減速回転状態又は自由 回転状態に切り替え、該減速回転出力部材の回転を第 1、第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の 第4、第1要素に選択的に伝達し、入力軸の回転を第2 制御クラッチにより第2要素に選択的に伝達するように したので、請求項1に記載した発明の効果に加え、従来 の自動変速機に減速回転出力部材と回転制御クラッチを 追加するだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進7 段、後退1段のギヤ比で変速して出力軸に伝達するとと ができる全長が短いコンパクトな自動変速機を得ること ができる。

【0031】上記のように構成した請求項12に係る発 明においては、入力軸を減速用遊星歯車装置のリングギ ヤに回転制御クラッチにより選択的に接続してキャリヤ を減速回転状態又は自由回転状態に切り替え、減速回転 を第1及び第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車 装置の第4、第1要素に選択的に連結し、入力軸の回転 を第2制御クラッチにより第2要素に選択的に伝達する きる全長が短いコンパクトな自動変速機を得ることがで、50 ようにしたので、請求項1に記載した発明の効果に加

る。減速用複式遊星歯車装置16は、2個のシングルビニオン型の遊星歯車機構51、52のキャリヤC1、C2及びリングギヤR1、R2を連結、共通化して構成されている。即ち、減速用複式遊星歯車装置16は、共通軸線13上に回転可能に支承された大径及び小径サンギヤS1、S2、大径及び小径サンギヤS1、S2と夫々 噛合する小径及び大径ビニオン23、24からなる段付ビニオン25、との段付きビニオン25を回転可能に支承し共通軸線13上に回転可能に支承された共通のキャリヤC1、C2、及び大径ピニオン24と噛合し共通軸線13上に回転可能に支承された共通のリングギヤR

1, R2から構成されている。入力軸15はリングギヤ

R1、R2に連結されている。

【0036】大径及び小径サンギヤS1、S2をトランスミッションケース12に夫々接続して選択的に回転を規制する第2、第1回転制御ブレーキB-2、B-1が大径及び小径サンギヤS1、S2に夫々連結されている。これにより減速回転出力部材55としてのキャリヤC1、C2は、第1回転制御ブレーキB-1により小径サンギヤS2の回転が規制されて入力軸15の回転より小さい第1減速回転で回転される第1減速回転状態、第2回転制御ブレーキB-2により大径サンギヤS1の回転が規制されて第1減速回転より回転数が小さい第2減速回転で回転される第2減速回転状態、第1、第2回転制御ブレーキB-1、B-2が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0037】減速用複式遊星歯車装置16は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転より回転数が小さい第1及び第2減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、第1、第2回転制御ブレーキB-1、B-2は、減速回転出力部材55としてのキャリヤC1、C2を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。

【0038】変速用複式遊星歯車装置17は、シングルビニオン型の遊星歯車機構53及びダブルビニオン型の遊星歯車機構54のキャリヤC3、C4及びリングギヤR3、R4をそれぞれ連結、共通化して構成されている。即ち、共通軸線13上に回転可能に支承された第1及び第2サンギヤS3、S4、第1サンギヤS3に直接噛合するとともに第2サンギヤS4に中間ビニオン33を介して噛合するロングビニオン34、ロングビニオン34及び中間ビニオン33を回転可能に支承し共通軸線13上に回転可能に支承された共通のキャリヤC3、C4、及びロングビニオン34と噛合し共通軸線13上に回転可能に支承された共通のリングギヤR3、R4から構成されている。リングギヤR3、R4には出力軸18が連結されている。

【0039】減速用複式遊星歯車装置16のキャリヤC 1、C2と変速用複式遊星歯車装置17の第1、第2サンギヤS3、S4とを夫々係脱可能に連結する第3、第

え、従来の自動変速機に回転制御クラッチを追加するだ けで、入力軸の回転を適切に離間した前進7段、後退1 段のギャ比で変速して出力軸に伝達することができる全 長が短いコンパクトな自動変速機を得ることができる。 【0032】上記のように構成した請求項13に係る発 明においては、減速回転出力部材を変速用遊星歯車装置 と同心に回転可能に設け、該減速回転出力部材を減速用 歯車列の減速回転を生成する歯車に回転制御クラッチに より選択的に連結して減速回転出力部材を減速回転状態 又は自由回転状態に切り替え、減速回転出力部材を第1 及び第3制御クラッチにより変速用複式遊星歯車装置の 第4、第1要素に選択的に連結し、減速用歯車列で生成 される入力回転を第2制御クラッチにより第2要素に選 択的に伝達するようにしたので、請求項1に記載した発 明の効果に加え、従来の自動変速機の減速用遊星歯車装 置を簡単な減速用歯車列に変換し、減速回転出力部材と 回転制御クラッチを追加するだけで、入力軸の回転を適 切に離間した前進7段以上のギヤ比で変速して出力軸に 伝達することができる全長が短いコンパクトな自動変速 機を得ることができる。

【0033】上記のように構成した請求項14に係る発明においては、変速用複式遊星歯車装置を構成する2組の遊星歯車機構の少なくとも一方をダブルビニオン型の遊星歯車機構とし、第3要素としてのリングギヤに出力軸を連結したので、請求項1に記載の発明の効果に加え、簡単な構成で全長の短いコンパクトな自動変速機を得ることができる。

【0034】上記のように構成した請求項15に係る発明においては、第1及び第2サンギヤ、該第1サンギヤに直接噛合するとともに中間ピニオンを介して第2サンギヤに噛合するロングピニオン及び該中間ピニオンを支承するキャリヤ並びにロングピニオンと噛合し出力軸に連結されたリングギヤにより変速用複式遊星歯車装置を構成し、第1要素を第1サンギヤ、第2要素をキャリヤ、第3要素をリングギヤ、第4要素を第2サンギヤとしたので、従来の自動変速機に最小限の変更を加えるだけで、入力軸の回転を適切に離間した前進7段以上のギヤ比で変速して出力軸に伝達することができる構造簡単で全長が短いコンパクトな自動変速機を得ることができる。

[0035]

【実施の形態】以下、図面に基づいて本発明に係る自動変速機の第1の実施形態について説明する。図1において、10は本発明に係る自動変速機で、例えば自動車のエンジンにより回転駆動される流体トルクコンバータ11の出力回転を変速して駆動輪に伝達するために使用される。自動変速機10は、車体に取り付けられたトランスミッションケース12内に共通軸線13上に順次支承された入力軸15、減速用複式遊星歯車装置16、変速用複式遊星歯車装置17及び出力軸18で構成されてい50

1制御クラッチC-3, C-1と、入力軸15と変速用 複式遊星歯車装置17の共通のキャリヤC3, C4とを 係脱可能に連結する第2制御クラッチC-2が設けられ ている。そして、第1サンギヤS3及びキャリヤC3, C4には、第1サンギヤS3及びキャリヤC3, C4を トランスミッションケース12に夫々選択的に接続して 回転を規制する第1、第2制御ブレーキB-3、B-4 が連結されている。F-1はキャリヤC3, C4の逆転 方向の回転を規制するワンウエイクラッチである。

【0040】なお、流体トルクコンバータ11のポンプ インペラ45は図略のエンジンによって回転駆動されて オイルを送り出し、ステータ46がオイルの反力を受け 止めてトルクをタービン47に発生するようになってい る。入力軸15はタービン47に連結されている。48 はポンプインペラ45とタービン47とを直結するロッ クアップクラッチである。

【0041】以上のように構成された自動変速機10に おいては、第1乃至第3制御クラッチC-1~C-3を 選択的に係脱し、第1、第2制御ブレーキB-3、B-4及び第1、第2回転制御ブレーキB-1, B-2を選 択的に作動して遊星歯車装置の要素の回転を規制するこ とにより、前進12段、後退2段のギヤ比を成立すると とができる。図2において、各変速段に対応する各制御 クラッチ、制御ブレーキの欄に黒丸が付されている場 合、制御クラッチであれば接続状態、制御ブレーキであ れば回転規制状態にあることを示す。また、図2には、 減速用複式遊星歯車装置16の大径サンギヤS1、段付 ピニオン25、キャリヤC1及びリングギヤR1からな る減速用第1遊星歯車機構51のギヤ比λ1が0.77 8、小径サンギヤS2、大径ピニオン24、キャリヤC 2及びリングギヤR2からなる減速用第2遊星歯車機構 52のギヤ比λ2が0.361、変速用複式遊星歯車装 置17の第1サンギヤS3、ロングビニオン34、キャ リヤC3及びリングギヤR3からなる変速用第1遊星歯 車機構53のギヤ比λ3が0.458、第2サンギヤS 4、中間ピニオン33、ロングピニオン34、キャリヤ C4及びリングギヤR4からなる変速用第2遊星歯車機 構54のギヤ比λ4が0.375である場合における各 変速段におけるギヤ比(入力軸15の回転数/出力軸1 8の回転数)がギヤ比欄に示されている。

【0042】シングルピニオン型の減速用第1、第2遊 星歯車機構51,52、変速用第1遊星歯車機構53に おいては、サンギヤの回転数Ns、キャリヤの回転数N c、リングギヤの回転数Nrと遊星歯車機構のギヤ比 λ との関係は、式(1)で示され、ダブルピニオン型の変 速用第2遊星歯車機構54においては、サンギヤの回転 数Ns、キャリヤの回転数Nc、リングギヤの回転数N rと遊星歯車機構のギヤ比λとの関係は、式(2)で示 され、各変速段におけるギャ比は、式(1)、(2)に

S1, S2, S3, S4の歯数をZs1, Zs2, Zs 3, Zs4、リングギヤR1, R2, R3, R4の体数 をZrl, Zr2, Zr3, Zr4とすると、減速用第 1、第2及び変速用第1、第2遊星歯車機構51~54 のギヤ比は $\lambda 1 = Z s 1 / Z r 1$ ,  $\lambda 2 = Z s 2 / Z r$ 2,  $\lambda 3 = Z s 3/Z r 3$ ,  $\lambda 4 = Z s 4/Z r 4 \tau \delta$ る。

[0043]

 $Nr = (1+\lambda) Nc - \lambda Ns \cdot \cdot \cdot (1)$ 

 $Nr = (1 - \lambda) Nc + \lambda Ns \cdot \cdot \cdot (2)$ 

第1及び第2回転制御ブレーキB-1, B-2を選択的 に作動し、第1乃至第3制御クラッチC-1~C-3を 選択的に接続するとともに第1、第2制御ブレーキB-3, B-4を選択的に作動したとき、減速用複式遊星歯 車装置16及び変速用複式遊星歯車装置17の各要素の 速度比は、図3に示す速度線図のようになる。速度線図 は、遊星歯車装置のサンギヤ、キャリヤ、リングギヤか らなる各要素を横軸方向にギヤ比に対応させた間隔で配 置し、縦軸方向に各要素に対応してその速度比を取った ものである。図3には、減速用及び変速用複式遊星歯車 装置16,17の速度線図が左右に並べて記載されてい る。減速用複式遊星歯車装置16を構成する減速用第 1、第2遊星歯車機構51,52では、キャリヤC1, C2、リングギヤR1, R2がそれぞれ共通するので、 C1, C2及びR1, R2がそれぞれ付された各1本の 縦線上に共通のキャリヤC1, C2、共通のリングギヤ R1, R2の速度比を表し、それぞれS1、S2が付さ れた各1本の縦線上にサンギヤS1, S2の速度比を表 す。シングルビニオン型の第1遊星歯車機構51につい 30 ては、キャリヤC1の縦線とリングギヤR1の縦線との 間隔aを第1遊星歯車機構51のギヤ比入1とみなし サンギヤS 1の縦線をキャリヤC 1の縦線からリングギ ヤR1の縦線の反対側に間隔a/λ1だけ離して配置す る。シングルピニオン型の第2遊星歯車機構52につい ても同様に、キャリヤC2の縦線とリングギヤR2の縦 線との間隔 a を第2 遊星歯車機構 5 2 のギヤ比 λ 2 とみ なし、サンギヤS2の縦線をキャリヤC2の縦線からリ ングギヤR2の縦線の反対側に間隔a/λ2だけ離して 配置する。

【0044】変速用複式遊星歯車装置17を構成する変 速用第1、第2遊星歯車機構53,54では、キャリヤ C3, C4、リングギヤR3, R4がそれぞれ共通する ので、C3, C4及びR3, R4がそれぞれ付された各 1本の縦線上に共通のキャリヤC3, C4、共通のリン グギヤR3,R4の速度比を表し、それぞれS3、S4 が付された各1本の縦線上にサンギヤS1, S2の速度 比を表す。シングルビニオン型の変速用第1遊星歯車機 構53については、キャリヤC3の縦線とリングギヤR 3の縦線との間隔bを変速用第1遊星歯車機構53のギ 基づいて算出される。大径、小径、第1、第2サンギヤ 50 ヤ比λ3とみなし、サンギヤS3の縦線をキャリヤC3

御クラッチC-1、第2サンギヤS4、ワンウエイクラ ッチF-1で逆転を規制されて反力を支持するキャリヤ C3, C4を介してリングギヤR3, R4に伝達され、 出力軸18を第2変速段のギヤ比3.630で正転駆動 する。

16

【0048】前進第3変速段の場合、第2回転制御ブレ ーキB-2の作動により大径サンギヤS1が回転規制さ れてキャリヤC1,C2が第2減速回転状態に切り替え られ、第1制御クラッチC-1が作動されてキャリヤC 1. C2と第2サンギヤS4が接続され、第1制御ブレ ーキB-3が作動されて第1サンギヤS3が回転規制さ れるので、入力軸15に入力された回転は、リングギヤ R1、R2、回転を規制されて反力を支持する大径サン ギヤS1、キャリヤC1、C2により第2減速回転に減 速され、第1制御クラッチC-1、第2サンギヤS4、 回転を規制されて反力を支持する第1サンギヤS3、キ ャリヤC3,C4を介してリングギヤR3,R4に伝達 され、出力軸18を第3変速段のギヤ比2.709で正 転駆動する。

【0049】前進第4変速段の場合、第1回転制御ブレ ーキB-1により小径サンギヤS2が回転規制されてキ ャリヤC1, C2が第1減速回転状態に切り替えられ、 第1制御クラッチC-1が作動されてキャリヤC1, C 2と第2サンギヤS4が接続され、第1制御ブレーキB -3が作動されて第1サンギヤS3が回転規制されるの で、入力軸15に入力された回転は、リングギヤR1, R2、回転を規制されて反力を支持する小径サンギヤS 2、キャリヤC1、C2により第1減速回転に減速さ れ、第1制御クラッチC-1、第2サンギヤS4、回転 を規制されて反力を支持する第1サンギヤS3、キャリ ヤC3、C4を介してリングギヤR3、R4に伝達さ れ、出力軸18を第4変速段のギヤ比2.074で正転 駆動する。

【0050】前進第5変速段の場合、第2回転制御ブレ ーキB-2の作動により大径サンギヤS1が回転規制さ れてキャリヤC1、C2が第2減速回転状態に切り替え られ、第1、第3制御クラッチC-1が作動されてキャ リヤC1, C2と第2、第1サンギヤS4, S3が接続 されるので、入力軸15に入力された回転は、リングギ ヤR1、R2、回転を規制されて反力を支持する大径サ ンギヤS1、キャリヤC1、C2により第2減速回転に 減速され、第1及び第3制御クラッチC-1, C-3を 経て第2及び第1サンギヤS4、S3に伝達され、キャ リヤC3, C4を介してリングギヤR3, R4を第1及 び第2サンギヤS3、S4の回転に応じて回転し、出力 軸18を第5変速段のギヤ比1.778で正転駆動す

【0051】前進第6変速段の場合、第1回転制御ブレ ーキB-1の作動により小径サンギヤS2が回転規制さ

の縦線からリングギヤR3の縦線の反対側に間隔b/λ 3だけ離して配置する。ダブルピニオン型の変速用第2 遊星歯車機構54については、キャリヤC4の縦線とリ ングギヤR4の縦線との間隔bを変速用第2遊星歯車機 構54のギヤ比λ4とみなし、サンギヤS4の縦線をキ ャリヤC4の縦線からリングギヤR4の縦線と同じ側に 間隔b/λ4だけ離して配置する。速度線図には、第 1、第2回転制御ブレーキB-1, B-2、第1乃至第 3制御クラッチC-1~C-3、第1、第2制御ブレー キB-3, B-4が選択的に作動された点にB-1~B 10 -4、C-1~C-3が記入されている。

【0045】このように作成された変速用複式遊星歯車 装置17の速度線図において、4本の各縦線に対応する 要素を縦線の並び順に第1、第2、第3、第4要素とす る。第1実施形態の場合、第1要素としての第1サンギ ヤS3は第3制御クラッチC-3及び第1制御ブレーキ B-3に連結され、第2要素としてのキャリヤC3、C 4は第2制御クラッチC-2及び第2制御ブレーキB-4に連結され、第3要素としてのリングギヤR3, R4 は出力軸18に連結され、第4要素としての第2サンギ 20 ヤS4は第1制御クラッチC-1に連結されている。 【0046】以下、各変速段の作動について説明する。 前進第1変速段の場合、回転状態切替手段50を構成す る第2回転制御ブレーキB-2の作動により大径サンギ ヤS1が回転規制されて減速回転出力部材55としての キャリヤC1, C2が第2減速回転状態に切り替えら れ、第1制御クラッチC-1が作動されてキャリヤC 1, C2と第2サンギヤS4が接続され、ワンウエイク ラッチF-1が作動してキャリヤC3, C4の逆転が規 制されるので、入力軸15に入力された回転は、リング ギヤR1, R2、回転を規制されて反力を支持する大径 サンギヤS1、キャリヤC1, C2により入力軸15の 回転より回転数の小さい第2減速回転に減速され、第1 制御クラッチC-1、第2サンギヤS4、ワンウエイク ラッチF-1で逆転を規制されて反力を支持するキャリ ヤC3、C4を介してリングギヤR3、R4に伝達さ れ、出力軸18を第1変速段のギヤ比4.741で正転 駆動する。なお、第2制御プレーキB-4を作動してキ ャリヤC3, C4の回転を規制してもよい。

【0047】前進第2変速段の場合、回転状態切替手段 40 50を構成する第1回転制御ブレーキB-1により小径 サンギヤS2が回転規制されてキャリヤC1, C2が第 1減速回転状態に切り替えられ、第1制御クラッチC-1が作動されてキャリヤC1, C2と第2サンギヤS4 が接続され、ワンウエイクラッチF-1が作動してキャ リヤC3, C4の逆転が規制されるので、入力軸15に 入力された回転は、リングギヤR1, R2、回転を規制 されて反力を支持する小径サンギヤS2、キャリヤC 1, C2により回転数が入力軸15の回転より小さく第 2減速回転より大きい第1減速回転に減速され、第1制 50 れてキャリヤC1,C2が第1減速回転状態に切り替え

られ、第1、第3制御クラッチC-1、C-3が作動さ れてキャリヤC1, C2と第2、第1サンギヤS4, S 3が接続されるので、入力軸15に入力された回転は、 リングギヤR1, R2、回転を規制されて反力を支持す る小径サンギヤS2、キャリヤC1, C2により第1減 速回転に減速され、第1及び第3制御クラッチC-1。 C-3を経て第2及び第1サンギヤS4, S3に伝達さ れ、キャリヤC3, C4を介してリングギヤR3, R4 を第1及び第2サンギヤS3, S4の回転に応じて回転 し、出力軸18を第6変速段のギヤ比1.361で正転 10 駆動する。

【0052】前進第7変速段の場合、第2回転制御ブレ ーキB-2の作動により大径サンギヤS1が回転規制さ れてキャリヤC1、C2が第2減速回転状態に切り替え られ、第1及び第2制御クラッチC-1, C-2が作動 されてキャリヤC1、C2と第2サンギヤS4、入力軸 15とキャリヤC3, C4とが接続されるので、入力軸 15に入力された回転は、リングギヤR1、R2、回転 を規制されて反力を支持する大径サンギヤS1、キャリ ヤC1,C2により第2減速回転に減速され、第1制御 クラッチC-1を介して第2サンギヤS4に伝達される とともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリヤC 3、C4に直接伝達され、リングギヤR3、R4を第2 サンギヤS4とキャリヤC3, C4との回転差に応じて 回転し、出力軸18を第7変速段のギヤ比1.196で 正転駆動する。

【0053】前進第8変速段の場合、第1回転制御ブレ ーキB-1の作動により小径サンギヤS2が同転規制さ れてキャリヤC1,C2が第1減速回転状態に切り替え られ、第1及び第2制御クラッチC-1,C-2が作動 されてキャリヤC1、C2と第2サンギヤS4、入力軸 15とキャリヤC3, C4とが接続されるので、入力軸 **15に入力された回転は、リングギヤR1,R2、回転** を規制されて反力を支持する小径サンギヤS2、キャリ ヤC1, C2により第1減速回転に減速され、第1制御 クラッチC-1を介して第2サンギヤS4に伝達される とともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリヤC 3, C4に直接伝達され、リングギヤR3, R4を第2 サンギヤS4とキャリヤC3, C4との回転差に応じて 回転し、出力軸18を第8変速段のギャ比1.100で 40 正転駆動する。

【0054】前進第9変速段の場合、第1、第2及び第 3制御クラッチC-1, C-2, C-3が接続状態とな り、第1及び第2サンギヤS3, S4が減速回転出力部 材55としてのキャリヤC1, C2を介して接続され、 回転状態切替手段50としての第1、第2回転制御ブレ ーキB-1, B-2が不作動となり、キャリヤC1, C 2が自由回転状態になるので、入力軸15に入力された 回転は、第2制御クラッチC-2により変速用複式遊星 歯車装置10のキャリヤC3, C4に直接伝達され、-50 ギヤR1, R2、回転を規制されて反力を支持する大径

体化された第1、第2サンギヤS3, S4を介してリン グギヤR3,R4を回転し、出力軸18を第9変速段の ギヤ比1.000で正転駆動する。

【0055】前進第10変速段の場合、第1回転制御ブ レーキB-1の作動により小径サンギヤS2が回転規制 されてキャリヤC1, C2が第1減速回転状態に切り替 えられ、第3及び第2制御クラッチC-3, C-2が作 動されてキャリヤC1, C2と第1サンギヤS3、入力 軸15とキャリヤC3, C4とが接続されるので、入力 軸15に入力された回転は、リングギヤR1, R2、回 転を規制されて反力を支持する小径サンギヤS2、キャ リヤC1, C2により第1減速回転に減速され、第3制 御クラッチC-3を介して第1サンギヤS3に伝達され るとともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリヤ C3, C4に直接伝達され、リングギヤR3, R4を第 1サンギヤS3とキャリヤC3, C4との回転差に応じ て回転し、出力軸18を第10変速段のギヤ比0.89 2で正転駆動する。

【0056】前進第11変速段の場合、第2回転制御ブ レーキB-2の作動により大径サンギヤS1が回転規制 されてキャリヤC1, C2が第2減速回転状態に切り替 えられ、第3及び第2制御クラッチC-3, C-2が作 動されてキャリヤC1, C2と第1サンギヤS3、入力 軸15とキャリヤC3, C4とが接続されるので、入力 軸15に入力された回転は、リングギヤR1, R2、回 転を規制されて反力を支持する大径サンギヤS1、キャ リヤC1, C2により第2減速回転に減速され、第3制 御クラッチC-3を介して第1サンギヤS3に伝達され るとともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリヤ C3, C4に直接伝達され、リングギヤR3, R4を第 1サンギヤS3とキャリヤC3、С4との回転差に応じ て回転し、出力軸18を第11変速段のギヤ比0.83 3で正転駆動する。

【0057】前進第12変速段の場合、第2制御クラッ チC-2が作動されて入力軸15とキャリヤC3、C4 とが接続され、第1制御ブレーキB-3が作動して第1 サンギヤS3の回転を規制するので、入力軸15に入力 された回転は、第2制御クラッチC-2を介してキャリ ヤC3, C4に伝達され、回転を規制された第1サンギ ヤS3に反力を支持されてリングギヤR3、R4を回転 し、出力軸18を第12変速段のギヤ比0.686で正 転駆動する。

【0058】後退第1変速段の場合、第2回転制御ブレ ーキB-2の作動により大径サンギヤS1が回転規制さ れてキャリヤC1、C2が第1減速回転状態に切り替え られ、第3制御クラッチC-3が作動されてキャリヤC 1, C2と第1サンギヤS3とが接続され、第2制御ブ レーキB-4が作動されてキャリヤC1, C2が回転規 制されるので、入力軸15に入力された回転は、リング

サンギヤS1、キャリヤC1, C2により第2減速回転 に減速され、第3制御クラッチC-3を介して第1サン ギヤS3に伝達され、回転を規制されたキャリヤC3, C4に反力を支持されてリングギヤR3、R4を逆転 し、出力軸18を後退第1変速段のギヤ比3.879で 逆転駆動する。

【0059】後退第2変速段の場合、第1回転制御ブレ ーキB-1の作動により小径サンギヤS2が回転規制さ れてキャリヤC1, C2が第1減速回転状態に切り替え られ、第3制御クラッチC-3が作動されてキャリヤC 1. C2と第1サンギヤS3とが接続され、第2制御ブ レーキB-4が作動されてキャリヤC1, C2が回転規 制されるので、入力軸15に入力された回転は、リング ギヤR1, R2、回転を規制されて反力を支持する小径 サンギヤS2、キャリヤС1, С2により第1減速回転 に減速され、第3制御クラッチC-3を介して第1サン ギャS3に伝達され、回転を規制されたキャリヤC3, C4に反力を支持されてリングギヤR3、R4を逆転 し、出力軸18を後退第2変速段のギヤ比2.970で 逆転駆動する。

【0060】入力軸15に連結された減速用複式遊星歯 車装置16のリングギヤR1. R2の回転数を1とした 場合の各変速段における大径、小径、第1、第2サンギ ヤS1~S4、キャリヤC1, C2およびC3, C4、 並びにリングギヤR1、R2及びR3、R4の回転比を 示す図3の速度線図から明らかなように、各変速段にお ける共通のリングギヤR3、R4の回転比すなわちギヤ 比は、適当な間隔をもって配列し、本発明に係る自動変 速機によれば適切に離間した前進12段、後退2段のギ ヤ比を得ることができる。さらに、いずれの変速段にお 30 いてもサンギヤ、キャリヤ及びリングギヤのいずれか一 つが極めて髙速回転するようなことがない。

【0061】次に、第2の実施形態について、図4に基 づいて説明する。第2の実施形態は、変速用複式遊星歯 車装置17、第1乃至第3クラッチC-1~C-3、第 1、第2制御ブレーキB-3, B-4及びワンウエイク ラッチF-1等については、第1の実施形態と同じであ るので、図面に同一符号を付けて説明を省略し、第1実 施形態と異なる減速用複式遊星歯車装置60のみについ て説明する。

【0062】減速用複式遊星歯車装置60は、ダブルビ ニオン型の遊星歯車機構65及びシングルビニオン型の 遊星歯車機構66のサンギヤS1, S2及びキャリヤC 1, C2を連結、共通化して構成されている。即ち、共 通軸線13上に回転可能に支承された共通のサンギヤS 1, S2、サンギヤS1, S2と啮合するロングピニオ ン62、このロングピニオン62及びロングピニオン6 2と 唱合する中間ピニオン63を回転可能に支承し共通 軸線13上に回転可能に支承された共通のキャリヤC

夫々 噛合し共通軸線 13上に回転可能に支承されたリン グギヤR2, R1から構成されている。入力軸15は前 段のリングギヤR2に連結されている。

【0063】共通のサンギヤS1、S2及び後段のリン グギヤR1をトランスミッションケース12に夫々接続 して選択的に回転を規制する第1、第2回転制御ブレー キB-1, B-2がサンギヤS1, S2及びリングギヤ R1に夫々連結されている。これにより減速回転出力部 材55としてのキャリヤC1, C2は、第1回転制御ブ レーキB-1によりサンギヤS1、S2の回転が規制さ れて入力軸15の回転より小さい第1減速回転で回転さ れる第1減速回転状態、第2回転制御ブレーキB-2に よりリングギヤR1の回転が規制されて第1減速回転よ り回転数が小さい第2減速回転で回転される第2減速回 転状態、第1、第2回転制御ブレーキB-1, B-2が 不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り 替えられる。

【0064】減速用複式遊星歯車装置60は、入力軸1 5に連結され、入力軸15の回転より回転数が小さい第 1及び第2減速回転を生成する歯車減速装置49を構成 し、第1、第2回転制御ブレーキB-1, B-2は、減 速回転出力部材55としてのキャリヤC1, C2を減速 回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手 段50を構成する。

【0065】第2実施形態においても、入力軸15の回 転及び減速用遊星歯車装置60のキャリヤC1, C2に 生成された第1、第2減速回転を第1乃至第3制御クラ ッチC-1~C-3により変速用複式遊星歯車装置17 の第2、第1サンギヤS4、S3及び共通のキャリヤC 3, C4に伝達するとともに、第1サンギヤS3及びキ ャリヤC3, C4の回転を第1、第2制御ブレーキB-3, B-4により選択的に規制することにより入力軸1 5の回転を前進12段、後退2段に変速することは、第 1の実施形態の場合と同様であるので、詳細な説明は省 略する。各変速段における各制御クラッチ、制御ブレー キの作動状態を図5に示す。第2の実施形態において は、第2変速段と第3変速段との間、第4変速段と第5 変速段との間で制御ブレーキ及び制御クラッチの作動状 態が第1の実施形態の場合と逆になっている。

【0066】また図5には、減速用複式遊星歯車装置6 0のサンギヤS1、ロングピニオン62、中間ピニオン 63、キャリヤC1及びリングギヤR1からなる減速用 第1遊星歯車機構65のギヤ比入1が0.273、サン ギヤS2、ロングピニオン62、キャリヤC2及びリン グギヤR2からなる減速用第2遊星歯車機構66のギヤ 比λ2が0.391、変速用複式遊星歯車装置17の第 1サンギヤS3、ロングピニオン34、キャリヤC3及 びリングギヤR 3からなる変速用第1遊星歯車機構53 のギヤ比λ3が0.556、第2サンギヤS4、中間ビ 1, C2、ロングビニオン62及び中間ビニオン63と 50 ニオン33、ロングビニオン34、キャリヤC4及びリ

ングギヤR4からなる変速用第2遊星歯車機構54のギヤ比λ4が0.417である場合における各変速段におけるギヤ比(入力軸15の回転数/出力軸18の回転数)がギヤ比欄に示されている。

21

【0067】第2実施形態の速度線図は図6に示すようになる。第2実施形態においても、第1要素としての第1サンギヤS3は第3制御クラッチC-3及び第1制御ブレーキB-3に連結され、第2要素としてのキャリヤC3、C4は第2制御クラッチC-2及び第2制御ブレーキB-4に連結され、第3要素としてのリングギヤR 103、R4は出力軸18に連結され、第4要素としての第2サンギヤS4は第1制御クラッチC-1に連結されている

【0068】次に、歯車減速装置に単式の遊星歯車装置を使用した実施形態について説明する。第3の実施形態は、変速用複式遊星歯車装置17、第1乃至第3クラッチC-1~C-3、第1、第2制御ブレーキB-3、B-4及びワンウエイクラッチF-1等については、第1の実施形態と同じであるので、図7に同一符号を付けて説明を省略し、第1実施形態と異なる減速用遊星歯車装置70及び減速用遊星歯車装置70と変速用複式遊星歯車装置17との接続関係について説明する。

【0069】減速用遊星歯車装置70は、共通軸線13 上に回転可能に支承されたサンギヤS2、サンギヤS2 と噛合するビニオン71、このビニオン71を回転可能 に支承し共通軸線13上に回転可能に支承されたキャリ ヤC2、ピニオン71と 中の世頭軸線13 Fに 回転可 能に支承されたリングギヤR2から構成されている。入 力軸15はリングギヤR2に連結されている。回転制御 クラッチC-4 がキャリヤC 2をリングギヤR 2 に選択 的に接続し、回転制御ブレーキB-2がサンギヤS2の 回転を選択的に規制するようになっている。これにより 減速回転出力部材55としてのキャリヤC2は、回転制 御クラッチC-4によりリングギヤR2に接続されて入 力軸 15 と同一回転数の入力回転で回転される入力回転 状態、回転制御ブレーキB-2によりサンギヤS2の回 転が規制されて入力軸15の回転より回転数が小さい減 速回転で回転される減速回転状態、回転制御クラッチC -4、回転制御ブレーキB-2が不作動で回転を拘束さ れない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0070】減速用遊星歯車装置70は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転と回転数が等しい入力回転及び入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、回転制御クラッチC-4及び回転制御ブレーキB-2は、減速回転出力部材55としてのキャリヤC2を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。

【0071】以上のように構成された第3実施形態では、第1乃至第3制御クラッチC-1~C-3及び回転制御クラッチC-4を選択的に係脱し、第1、第2制御

ブレーキB-3, B-4及び回転制御ブレーキB-2を 選択的に作動して遊星歯車装置の要素部材の回転を規制 することにより、前進9段、後退2段のギャ比を成立することができる。

【0072】各変速段における各制御クラッチ、制御ブレーキの作動状態を図8に示す。図8には、減速用遊星歯車装置70のギヤ比入2が0.417、変速用複式遊星歯車装置17の第1サンギヤS3、ロングピニオン34、キャリヤC3及びリングギヤR3からなる変速用第1遊星歯車機構53のギヤ比入3が0.458、第2サンギヤS4、中間ピニオン33、ロングピニオン34、キャリヤC4及びリングギヤR4からなる変速用第2遊星歯車機構54のギヤ比入4が0.375である場合における各変速段におけるギヤ比(入力軸15の回転数/出力軸18の回転数)がギヤ比欄に示されている。

【0073】第3実施形態の速度線図は図9に示すようになる。第3実施形態においても、第1要素としての第1サンギヤS3は第3制御クラッチC-3及び第1制御ブレーキB-3に連結され、第2要素としてのキャリヤC3、C4は第2制御クラッチC-2及び第2制御ブレーキB-4に連結され、第3要素としてのリングギヤR3、R4は出力軸18に連結され、第4要素としての第2サンギヤS4は第1制御クラッチC-1に連結されている。

【0074】以下、各変速段の作動について説明する。 前進第1変速段の場合、回転状態切替手段50を構成す る回転制御ブレーキB-2の作動によりサンギヤS2が 回転規制されて減速回転出力部材55としてのキャリヤ C2が減速回転状態に切り替えられ、第1制御クラッチ C-1が作動されてキャリヤC2と第2サンギヤS4が 接続され、ワンウエイクラッチF-1が作動してキャリ ヤC3, C4の逆転が規制されるので、入力軸15に入 力された回転は、リングギヤR2、回転を規制されて反 力を支持するサンギヤS2、キャリヤC2により減速回 転に減速され、第1制御クラッチC-1、第2サンギヤ S4、ワンウエイクラッチF-1で逆転を規制されて反 力を支持するキャリヤC3、C4を介してリングギヤR 3, R4に伝達され、出力軸18を第1変速段のギヤ比 3.778で正転駆動する。なお、第2制御ブレーキB -4を作動してキャリヤC3, C4の回転を規制しても よい。

【0075】前進第2変速段の場合、回転状態切替手段50を構成する回転制御クラッチC-4の作動によりキャリヤC2がリングギヤR2に接続されて入力軸15と一体的に回転する入力回転状態に切り替えられ、第1制御クラッチC-1が作動されてキャリヤC2と第2サンギヤS4が接続され、ワンウエイクラッチF-1が作動してキャリヤC3、C4の逆転が規制されるので、入力軸15に入力された回転は、回転制御クラッチC-4に50よりキャリヤC2に入力回転として直接伝達され、第1

制御クラッチC-1、第2サンギヤS4、ワンウエイク ラッチF-1で逆転を規制されて反力を支持するキャリ ヤC3、C4を介してリングギヤR3、R4に伝達さ れ、出力軸18を第2変速段のギヤ比2.667で正転 駆動する。

【0076】前進第3変速段の場合、回転制御ブレーキ B-2の作動によりサンギヤS2が回転規制されてキャ リヤC2が減速回転状態に切り替えられ、第1制御クラ ッチC-1が作動されてキャリヤC2と第2サンギヤS 4が接続され、第1制御ブレーキB-3が作動されて第 10 1サンギヤS3が回転規制されるので、入力軸15に入 力された回転は、リングギヤR2、回転を規制されて反 力を支持するサンギヤS2、キャリヤC2により減速回 転に減速され、第1制御クラッチC-1、第2サンギヤ S4、回転を規制されて反力を支持する第1サンギヤS 3、キャリヤC3、C4を介してリングギヤR3、R4 に伝達され、出力軸18を第3変速段のギヤ比2.15 9で正転駆動する。

【0077】前進第4変速段の場合、回転制御クラッチ C-4の作動によりキャリヤC2がリングギヤR2に接 20 続されて入力軸 15と一体的に回転する入力回転状態に 切り替えられ、第1制御クラッチC-1が作動されてキ ャリヤC2と第2サンギヤS4が接続され、第1制御ブ レーキB-3が作動されて第1サンギヤS3の回転が規 制されるので、入力軸15に入力された回転は、入力回 転としてキャリヤC2に直接伝達され、第1制御クラッ チC-1、第2サンギヤS4、回転を規制されて反力を 支持する第1サンギヤS3、キャリヤC3、C4を介し てリングギヤR3, R4に伝達され、出力軸18を第4 変速段のギヤ比1.524で正転駆動する。

【0078】前進第5変速段の場合、回転制御ブレーキ B-2の作動によりサンギヤS2が回転規制されてキャ リヤC2が減速回転状態に切り替えられ、第1、第3制 御クラッチC-1、C-3が作動されてキャリヤC2と 第2、第1サンギヤS4、S3が接続されるので、入力 軸15に入力された回転は、リングギヤR2、回転を規 制されて反力を支持するサンギヤS2、キャリヤC2に より減速回転に減速され、第1及び第3制御クラッチC -1, C-3を経て第2及び第1サンギヤS4, S3に 伝達され、キャリヤC3、C4を介してリングギヤR 3. R4を第1及び第2サンギヤS3. S4の回転に応 じて回転し、出力軸18を第5変速段のギヤ比1.41 7で正転駆動する。

【0079】前進第6変速段の場合、回転制御ブレーキ B-2の作動によりサンギヤS2が回転規制されてキャ リヤC2が減速回転状態に切り替えられ、第1、第2制 御クラッチC-1, C-2が作動されてキャリヤC2と 第2サンギヤS4、入力軸15とキャリヤC3, C4と が接続されるので、入力軸15に入力された回転は、リ ングギヤR2、回転を規制されて反力を支持するサンギ 50 て反力を支持するサンギヤS2、キャリヤC2により減

ヤS2、キャリヤC2により減速回転に減速され、第1 制御クラッチC-1を介して第2サンギヤS4に伝達さ れるとともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリ ヤC3, C4に直接伝達され、リングギヤR3, R4を 第2サンギヤS4とキャリヤC3, C4の回転差に応じ て回転し、出力軸18を第6変速段のギヤ比1.124 で正転駆動する。

【0080】前進第7変速段の場合、第1、第2及び第 3制御クラッチC-1, C-2, C-3が接続状態とな り、第1及び第2サンギヤS3、S4が減速回転出力部 材55としてのキャリヤC2を介して接続され、回転状 態切替手段50としての回転制御クラッチC-4及び回 転制御ブレーキB-2が不作動となり、キャリヤC2が 自由回転状態になるので、入力軸15に入力された回転 は、第2制御クラッチC-2により変速用複式遊星歯車 装置10のキャリヤC3, C4に直接伝達され、一体化 された第1、第2サンギヤS3、S4を介してリングギ ヤR3, R4を回転し、出力軸18を第9変速段のギヤ 比1.000で正転駆動する。

【0081】前進第8変速段の場合、回転制御ブレーキ B-2の作動によりサンギヤS2が回転規制されてキャ リヤC2が減速回転状態に切り替えられ、第3、第2制 御クラッチC-3, C-2が作動されてキャリヤC2と 第1サンギヤS3、入力軸15とキャリヤC3, C4と が接続されるので、入力軸15に入力された回転は、リ ングギヤR2、回転を規制されて反力を支持するサンギ ヤS2、キャリヤC2により減速回転に減速され、第3 制御クラッチC-3を介して第1サンギヤS3に伝達さ れるとともに、第2制御クラッチC-2を介してキャリ ヤC3、C4に直接伝達され、リングギヤR3、R4を 第1サンギヤS3とキャリヤC3、C4の回転差に応じ て回転し、出力軸18を第8変速段のギヤ比0.881 で正転駆動する。

【0082】前進第9変速段の場合、第2制御クラッチ C-2が作動されて入力軸15とキャリヤC3、C4と が接続され、第1制御ブレーキB-3が作動されて第1 サンギヤS3が回転規制されるので、入力軸15に入力 された回転は、第2制御クラッチC-2を介してキャリ ヤC3, C4に伝達され、回転を規制された第1サンギ 40 ヤS3に反力を支持されてリングギヤR3、R4を回転 し、出力軸18を第9変速段のギヤ比0.686で正転 駆動する。

【0083】後退第1変速段の場合、回転制御ブレーキ B-2の作動によりサンギヤS2が回転規制されてキャ リヤC2が減速回転状態に切り替えられ、第3制御クラ ッチC-3が作動されてキャリヤC2と第1サンギヤS 3とが接続され、第2制御ブレーキB-4が作動されて キャリヤC3、C4が回転規制されるので、入力軸15 に入力された回転は、リングギヤR2、回転を規制され

速回転に減速され、第3制御クラッチC-3を介して第1サンギヤS3に伝達され、回転を規制されたキャリヤC3, C4に反力を支持されてリングギヤR3, R4を逆転し、出力軸18を後退第1変速段のギヤ比3.091で逆転駆動する。

【0084】後退第2変速段の場合、回転制御クラッチ C-4の作動によりキャリヤC2がリングギヤR2に接 続されて入力軸15と一体的に回転する入力回転状態に 切り替えられ、第3制御クラッチC-3が作動されてキャリヤC2と第1サンギヤS3とが接続され、第2制御 10 ブレーキB-4が作動されてキャリヤC3、C4が回転 規制されるので、入力軸15に入力された回転は、キャリヤC2に直接伝達され、第3制御クラッチC-3により第1サンギヤS3に伝達され、回転を規制されたキャリヤC3、C4に反力を支持されてリングギヤR3、R 4を逆転し、出力軸18を後退第2変速段のギヤ比2. 182で逆転駆動する。

[0085]第3実施形態では、減速用遊星歯車装置70のサンギヤS2の回転を回転制御ブレーキB-2で規制してキャリヤC2に入力軸15の回転より回転数の小20さい減速回転を生成し、キャリヤC2をリングギヤR2に回転制御クラッチC-4により接続してキャリヤC2に入力軸15と同一回転数の入力回転を生成しているが、減速回転は同様にサンギヤS2の回転を規制して生成し、入力回転は、図10、図11に示すように、キャリヤC2とサンギヤS2との間、又はリングギヤR2とサンギヤS2との間を回転制御クラッチC-4で係脱可能に接続して生成するようにしてもよい。この場合、変速用複式遊星歯車装置17の速度線図及び各変速段における制御ブレーキ及び制御クラッチの作動状態は第3実30施形態の場合と同一である。

【0086】サンギヤの回転を規制した単式の遊星歯車装置を減速用遊星歯車装置に使用した第4、第5実施形態を図12、図13に基づいて説明する。図12において、減速用遊星歯車装置72は、回転を規制されたサンギヤS2、サンギヤS2と噛合するビニオン73を支承するキャリヤC2及びビニオン73と噛合するリングギヤR2から構成されている。入力軸15はリングギヤR2に連結されている。従って、キャリヤC2には入力軸15の回転より回転数の小さい第2回転が生成され、リムグギヤR2には入力軸15の回転と同一回転数の第1回転が生成される。

続されて入力軸15と同一回転数の入力回転で回転される入力回転状態、第2回転制御クラッチC-5によりキャリヤC2に接続されて入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状態、第1、第2回転制御クラッチC-4、C-5が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0088】減速用遊星歯車装置72及び連結部材74 は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転と回転数 が等しい入力回転及び入力軸15の回転より回転数が小 さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、第 1、第2回転制御クラッチC-4,C-5は、減速回転 出力部材55としての連結部材74を減速回転状態又は 自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成 する。

【0089】また、各変速段における制御ブレーキ及び制御クラッチの作動状態は、第2回転制御ブレーキB-2に替えて第2回転制御クラッチC-5を作動させれば第3実施形態の場合と同一である。変速用複式遊星歯車装置17の速度線図は第3実施形態の場合と同一である。

【0090】図13において、減速用遊星歯車装置72 は、回転を規制されたサンギヤS2、サンギヤS2と嘲 合するピニオン73を支承するキャリヤC2及びピニオ ン73と噉合するリングギヤR2から構成されている。 キャリヤC2と第2及び第1サンギヤS4、S3との間 に第1及び第3制御クラッチC-1, C-3が設けら れ、入力軸15とキャリヤC2との間に第1回転制御ク ラッチC-4、入力軸15とリングギヤR2との間に第 2回転制御クラッチC-5が設けられている。これによ り減速回転出力部材55としてのキャリヤC2は、キャ リヤC2が第1回転制御クラッチC-4により入力軸1 5に接続されて入力軸15と同一回転数の入力回転で回 転される入力回転状態、入力軸15が第2回転制御クラ ッチC-5によりリングギヤR2に接続されて入力軸1 5の回転より回転数が小さい減速回転で回転される減速 回転状態、第1、第2回転制御クラッチC-4, C-5 が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切 り替えられる。

【0091】減速用遊星歯車装置72は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転と回転数が等しい第1回転及び入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、第1、第2回転制御クラッチC-4、C-5は、減速回転出力部材55としてのキャリヤC2を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。この場合、各変速段における制御ブレーキ及び制御クラッチの作動状態は、第2回転制御ブレーキB-2に替えて第2回転制御クラッチC-5を作動させれば第3実施形態の場合と同一である。変速用複式遊星歯車装置17の速度線図は第3実施形態の場合と同一である。

【0092】次に、歯車減速装置に単式の遊星歯車装置を使用した他の実施形態について説明する。第6実施形態は、第3実施形態から回転制御クラッチC-4を取り除いた構成であるので、図14に第3実施形態に対応する部品に同一符号を付けて構成の詳細説明を省略する。この場合、減速回転出力部材55としてのキャリヤC2は、回転制御ブレーキB-2によりサンギヤS2の回転が規制されて入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状態、回転制御ブレーキB-2が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0093】減速用遊星歯車装置70は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、回転制御ブレーキB-2は、減速回転出力部材55としてのキャリヤC2を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。

【0094】図15に示すように、各変速段における制 御クラッチ、制御ブレーキの作動状態は、図8に示す第 3実施形態の作動状態において、回転制御クラッチC-4が作動状態の変速段2nd, 4th, Rev2の欄を 取り除いて上から順に変速段の番号を付け直したものと 同じであり、各変速段における減速用遊星歯車装置70 及び変速用遊星歯車装置17の作動も、各変速段におけ るギヤ比を除いて第3実施形態の対応する変速段と同じ であるので説明を省略する。各変速段におけるギヤ比に ついては、減速用遊星歯車装置70のギヤ比λ2が0. 556、変速用複式遊星歯車装置17の第1サンギヤS 3、ロングピニオン34、キャリヤC3及びリングギヤ R3からなる変速用第1遊星歯車機構53のギヤ比入3 が0.458、第2サンギヤS4、中間ピニオン33、 ロングピニオン34、キャリヤC4及びリングギヤR4 からなる変速用第2遊星歯車機構54のギヤ比λ4が 0. 375である場合について図15のギヤ比欄に示さ れている。

【0095】第6実施形態の速度線図は図16に示すようになる。第6実施形態においても、第1要素としての第1サンギヤS3は第3制御クラッチC-3及び第1制御ブレーキB-3に連結され、第2要素としてのキャリヤC3、C4は第2制御クラッチC-2及び第2制御ブ 40レーキB-4に連結され、第3要素としてのリングギヤR3、R4は出力軸18に連結され、第4要素としての第2サンギヤS4は第1制御クラッチC-1に連結されている。

【0096】次に、サンギヤの回転を規制した単式の遊星歯車装置を減速用遊星歯車装置に使用した第7、第8実施形態を図17、図18に基づいて説明する。第7実施形態は、第4実施形態から第1回転制御クラッチC-4を取り除いた構成であるので、図17に第7実施形態に対応する部品に同一符号を付けて構成の詳細説明を省50

略する。この場合、減速回転出力部材55としての連結部材74は、回転制御クラッチC-5によりキャリヤC2に接続されて入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状態、回転制御クラッチC-5が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0097】減速用遊星歯車装置72及び連結部材74は、入力軸15に連結され、入力軸15の回転より回転数が小さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、回転制御クラッチC-5は、減速回転出力部材55としての連結部材74を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。 また、各変速段における制御クラッチ及び制御ブレーキの作動状態は、回転制御ブレーキB-2に替えて回転制御クラッチC-5を作動させれば第6実施形態の場合と同一である。変速用複式遊星歯車装置17の速度線図は第6実施形態の場合と同一である。

【0098】第8実施形態は、第5実施形態から第1回 転制御クラッチC-4を取り除いた構成であるので、図 18に第5実施形態に対応する部品に同一符号を付けて 構成の詳細説明を省略する。この場合、減速回転出力部 材55としてのキャリヤC2は、リングギヤR2が回転 制御クラッチC-5により入力軸15に接続されて入力 軸15の回転より回転数が小さい減速回転で回転される 減速回転状態、回転制御クラッチC-5が不作動で回転 を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。 【0099】減速用遊星歯車装置72は、入力軸15に 連結され、入力軸15の回転より回転数が小さい減速回 転を生成する歯車減速装置49を構成し、回転制御クラ ッチC-5は、減速回転出力部材55としてのキャリヤ C2を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転 状態切替手段50を構成する。 また、各変速段におけ る制御クラッチ及び制御ブレーキの作動状態は、回転制 御ブレーキB-2に替えて回転制御クラッチC-5を作 動させれば第6実施形態の場合と同一である。変速用複 式遊星歯車装置17の速度線図は第6実施形態の場合と 同一である。

【0100】次に、歯車減速装置49を減速用歯車列で構成した第9実施形態について説明する。第9実施形態は、変速用複式遊星歯車装置17、第1乃至第3制御クラッチC-1~C-3、第1、第2制御ブレーキB-3、B-4及びワンウエイクラッチF-1等については、第1の実施形態と同じであるので、図19に同一符号を付けて説明を省略し、第1実施形態と異なる減速用歯車列75及び減速用歯車列75と変速用複式遊星歯車装置17との接続関係について説明する。自動変速機10のトランスミッションケース12に回転可能に軸承された入力軸76に流体トルクコンバータ11のタービン47が連結され、この入力軸76に大径、中径及び小径歯車77、78、79が固定されている。大径歯車77

29

と噛合する同径の第1歯車80が変速用複式遊星歯車装置17の軸線21上に回転可能に支承され、中径、小径歯車78,79とそれぞれ噛合する第2、第3歯車81,82が軸線21上に回転可能に支承されている。これにより第1歯車80は入力軸76の回転と同一回転数の入力回転で回転し、第2歯車81は入力回転より回転数が小さい第1減速回転で回転し、第3歯車82は第1回転より回転数が小さい第2減速回転で回転する。

【0101】83は軸線21上に回転可能に設けられた連結部材で、との連結部材83は、第1、第3制御クラ 10ッチC-1、C-3により第2、第1サンギヤS4、S3に係脱可能に接続され、第1、第2回転制御クラッチC-4、C-5により第2、第3歯車81、82に係脱可能に接続されるようになっている。これにより減速回転出力部材55としての連結部材83は、第1回転制御クラッチC-4により第2歯車に接続されて入力回転より回転数が小さい第1減速回転で回転される第1減速回転状態、第2回転制御クラッチC-5により第3歯車82に接続されて第1減速回転より回転数が小さい第2減速回転で回転される第2減速回転状態、第1、第2回転20制御クラッチC-4、C-5が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0102】減速用歯車列75及び連結部材83は、入力軸76に連結され、入力軸76の回転より回転数が小さい第1減速回転及び第1減速回転より回転数が小さい第2減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、第1、第2回転制御クラッチC-4,C-5は、減速回転出力部材55としての連結部材74を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。また、各変速段における制御ブレーキ及び制御クラッチの作動状態は、第1、第2回転制御ブレーキB-1、B-2に替えて第1、第2回転制御ブレーキB-1、B-2に替えて第1、第2回転制御クラッチC-4、C-5を作動させれば第1実施形態の場合と同一である。変速用複式遊星歯車装置17の速度線図は第1実施形態の場合と同一である。

【0103】第9実施形態では、減速用歯車列75を大、中、小径歯車77~79及びこれらに夫々噛合する第1乃至第3歯車80~82で構成しているが、図20に示すように、小径歯車79及び第3歯車82を取り除いてもよい。との第10実施形態では、第1歯車80は40入力軸76の回転と同一回転数の入力回転で回転し、第2歯車81は入力回転より回転数が小さい減速回転で回転する。連結部材83は、第1、第2サンギヤS3、S4に第3、第1制御クラッチC-3、C-1により係脱可能に連結され、第2歯車81と回転制御クラッチC-5により係脱可能に接続される。これにより減速回転出力部材55としての連結部材83は、回転制御クラッチC-5により第2歯車81に接続されて入力軸76の回転より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状態、回転制御クラッチC-5が不作動で回転を拘束され50

ない自由回転状態との間で切り替えられる。

【0104】減速用歯車列75及び連結部材83は、入力軸76に連結され、入力軸76の回転と回転数が等しい入力回転、入力回転より回転数が小さい減速回転を生成する歯車減速装置49を構成し、回転制御クラッチC-5は、減速回転出力部材55としての連結部材83を減速回転状態又は自由回転状態に切り替える回転状態切替手段50を構成する。 また、各変速段における制御クラッチ及び制御ブレーキの作動状態は、回転制御ブレーキB-2に替えて回転制御クラッチC-5を作動させれば第6実施形態の場合と同一である。変速用複式遊星歯車装置17の速度線図は第6実施形態の場合と同一である。

【0105】次に、歯車減速装置49に第3の実施形態と同一の単式の遊星歯車装置を使用し、変速用複式遊星歯車装置17を上記実施形態と異なる複式遊星歯車装置で構成した他の実施形態について説明する。減速用遊星歯車装置70は、第3実施形態のものと同一であるので、図面に同一符号を付して説明を省略する。

【0106】第11実施形態の変速用複式遊星歯車装置 84は、図21に示すように、ダブルピニオン型の遊星 歯車機構93及びシングルピニオン型の遊星歯車機構9 4のキャリヤC3とサンギヤS4とを連結し、リングギ ヤR3とキャリヤC4とを連結して構成されている。即 ち、共通軸線13上に回転可能に支承されたサンギヤS 3、S4、サンギヤS3に中間ピニオン85を介して噛 合するピニオン86、ピニオン86及び中間ピニオン8 5を支承しサンギヤS4と連結されて共通軸線13上に 回転可能に支承されたキャリヤC3、共通軸線13上に 回転可能に支承されピニオン86と嘲合するリングギヤ R3、サンギヤS4に噛合するピニオン87、ピニオン 87を支承しリングギヤR3に連結されて共通軸線13 上に回転可能に支承されたキャリヤC4、共通軸線13 上に回転可能に支承されピニオン87と噛合するリング ギヤR4から構成されている。リングギヤR4に出力軸 18が連結されている。サンギヤS4と連結されたキャ リヤC3には、サンギヤS4及びキャリヤC3をトラン スミッションケース12に選択的に接続して回転を規制 する第1制御ブレーキB-3が連結され、リングギヤR 3が連結されたキャリヤC4には、リングギヤR3及び キャリヤC4をトランスミッションケース12に選択的 に接続して回転を規制する第2制御ブレーキB-4が連 結されている。

【0107】減速用遊星歯車装置70のキャリヤC2の回転を変速用複式遊星歯車装置84のサンギヤS3及びキャリヤC3に夫々選択的に伝達する第1、第3制御クラッチC-1、C-3と、入力軸15の回転をキャリヤC4に選択的に伝達する第2制御クラッチC-2が設けられている。そして、第3実施形態の場合と同様に、回転制御クラッチC-4が減速用遊星歯車装置70のキャ

リヤC2をリングギヤR2に選択的に接続し、回転制御 ブレーキB-2がサンギヤS2の回転を選択的に規制す るので、減速回転出力部材55としてのキャリヤC2 は、回転制御クラッチC-4によりリングギヤR2に接 続されて入力軸15と同一回転数の入力回転で回転され る入力回転状態、回転制御ブレーキB-2によりサンギ ヤS2の回転が規制されて入力軸15の回転より回転数 が小さい減速回転で回転される減速回転状態、回転制御 クラッチC-4、回転制御ブレーキB-2が不作動で回 転を拘束されない自由回転状態との間で切り替えられ

【0108】以上のように構成された第11実施形態で は、第1、第2制御ブレーキB-3、B-4、第1乃至 第3制御クラッチC-1~C-3、回転制御クラッチC -4及び回転制御ブレーキB-2を選択的に作動するこ とにより、前進9段、後退2段のギヤ比を成立すること ができる。第11実施形態の速度線図は図22に示すよ うになる。第11実施形態においては、第1要素として のサンギヤS4及びキャリヤC3は第3制御クラッチC -3及び第1制御ブレーキB-3に連結され、第2要素 としてのリングギヤR3及びキャリヤC4は第2制御ク ラッチC-2及び第2制御ブレーキB-4に連結され、 第3要素としてのリングギヤR4は出力軸18に連結さ れ、第4要素としてのサンギヤS3は第1制御クラッチ C-1に連結されている。各変速段における各制御クラ ッチ、制御ブレーキの作動状態は図8に示す第3実施形 態の場合と同一である。

【0109】第12実施形態の変速用複式遊星歯車装置 88は、図23に示すように、2組のダブルピニオン型 の遊星歯車機構31,32のサンギヤS3,S4を連結 30 し、リングギヤR3とキャリヤC4とを連結して構成さ れている。即ち、共通軸線13上に回転可能に支承され て互いに連結されたサンギヤS3、S4、サンギヤS3 に中間ピニオン89を介して噛合するピニオン90、サ ンギヤS4に中間ピニオン91を介して噛合するピニオ ン92、中間ピニオン89及びピニオン90を支承して 共通軸線13上に回転可能に支承されたキャリヤC3、 中間ピニオン91及びピニオン92を支承しリングギヤ R3と連結されて共通軸線13上に回転可能に支承され たキャリヤC4及び共通軸線13上に回転可能に支承さ れてピニオン92と噛合し出力軸18に連結されたリン グギヤR4から構成されている。キャリヤC3には、キ ャリヤC3をトランスミッションケース12に選択的に -接続して回転を規制する第1制御ブレーキB-3が連結 され、キャリヤC4には、キャリヤC4をトランスミッ ションケース12に選択的に接続して回転を規制する第 2制御ブレーキB-4が連結されている。減速用遊星歯 車装置70のキャリヤC2の回転を変速用複式遊星歯車 装置88のサンギヤS3、S4とキャリヤC3とに夫々

3と、入力軸15の回転を変速用複式遊星歯車装置88 のキャリヤC4に選択的に伝達する第2制御クラッチC - 2 が設けられている。そして、第3 実施形態の場合と 同様に、回転制御クラッチC-4 が減速用遊星歯車装置 70のキャリヤC2をリングギヤR2に選択的に接続 し、回転制御ブレーキB-2がサンギヤS2の回転を選 択的に規制するので、減速回転出力部材55としてのキ ャリヤC2は、回転制御クラッチC-4によりリングギ ヤR2に接続されて入力軸15と同一回転数の入力回転 で回転される入力回転状態、回転制御ブレーキB-2に よりサンギヤS2の回転が規制されて入力軸15の回転 より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状 態、回転制御クラッチC-4、回転制御ブレーキB-2 が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切 り替えられる。

【0110】第12実施形態の速度線図は図24に示す ようになる。第12実施形態においては、第1要素とし てのキャリヤC3は第3制御クラッチC-3及び第1制 御ブレーキB-3に連結され、第2要素としてのリング ギヤR3及びキャリヤC4は第2制御クラッチC-2及 び第2制御ブレーキB-4に連結され、第3要素として のリングギヤR4は出力軸18に連結され、第4要素と しての2サンギヤS3, S4は第1クラッチC-1に連 結されている。各変速段における各制御クラッチ、制御 ブレーキの作動状態は図8に示す第3実施形態の場合と 同一である。

【0111】第13実施形態の変速用複式遊星歯車装置 95は、図25に示すように、シングルピニオン型の遊 星歯車機構98及びダブルピニオン型の遊星歯車機構9 9のサンギヤS3, S4、キャリヤC3, C4をそれぞ れ連結、共通化して構成されている。即ち、共通軸線1 3上に回転可能に支承た共通のサンギヤS3、S4、共 通軸線13上に回転可能に支承されてサンギヤS3, S 4とロングピニオン96を介して噛合するリングギヤR 3、共通軸線13上に回転可能に支承されてサンギヤS 3、S4とロングピニオン96及び中間ピニオン97を 介して噛合するリングギヤR4、ロングピニオン96及 び中間ピニオン97を支承して共通軸線13上に回転可 能に支承された共通のキャリヤC3, C4から構成され ている。リングギヤR4に出力軸18が連結されてい る。リングギヤR3には、リングギヤR3をトランスミ ッションケース12に選択的に接続して回転を規制する 第1制御ブレーキB-3が連結され、キャリヤC3, C 4には、キャリヤC3, C4をトランスミッションケー ス12に選択的に接続して回転を規制する第2制御ブレ ーキB-4が連結されている。減速用遊星歯車装置70 のキャリヤC2の回転を変速用複式遊星歯車装置95の サンギヤS3、S4とリングギヤR3とに夫々選択的に 伝達する第1、第3制御クラッチC-1, C-3と、入 選択的に伝達する第1、第3制御クラッチC-1, C- 50 力軸15の回転を変速用複式遊星歯車装置95のキャリ

ヤC3, C4に選択的に伝達する第2制御クラッチC-2が設けられている。 そして、第3実施形態の場合と 同様に、回転制御クラッチC-4 が減速用遊星歯車装置 70のキャリヤC2をリングギヤR2に選択的に接続 し、回転制御ブレーキB-2がサンギヤS2の回転を選 択的に規制するので、減速回転出力部材55としてのキ ャリヤC2は、回転制御クラッチC-4によりリングギ ヤR2に接続されて入力軸15と同一回転数の入力回転 で回転される入力回転状態、回転制御ブレーキB-2に よりサンギヤS2の回転が規制されて入力軸15の回転 10 より回転数が小さい減速回転で回転される減速回転状 態、回転制御クラッチC-4、回転制御ブレーキB-2 が不作動で回転を拘束されない自由回転状態との間で切 り替えられる。

【0112】第13実施形態の速度線図は図26に示す ようになる。第13実施形態においては、第1要素とし てのリングギヤR3は第3クラッチC-3及び第2制御 ブレーキB-3に連結され、第2要素としてのキャリヤ C3, C4は第2クラッチC-2及び第2制御ブレーキ B-4に連結され、第3要素としてリングギヤR4は出 20 力軸18に連結され、第4要素としてのサンギヤS3, S4は第1クラッチC-1に連結されている。各変速段 における各制御クラッチ、制御ブレーキの作動状態は図 8に示す第3実施形態の場合と同一である。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明に係る自動変速装置の第1実施形態を 示すスケルトン図である。

【図2】 第1実施形態の各変速段における制御プレー +及び制御クラッチの作動状態を示す図である。

【図3】 第1実施形態の各変速段における遊星歯車装 30 置の各要素の回転比を示す速度線図である。

【図4】 第2実施形態を示すスケルトン図である。

第2実施形態の各変速段における制御ブレー キ及び制御クラッチの作動状態を示す図である。

【図6】 第2実施形態の各変速段における遊星歯車装 置の各要素の回転比を示す速度線図である。

【図7】 第3実施形態を示すスケルトン図である。

【図8】 第3実施形態の各変速段における制御ブレー キ及び制御クラッチの作動状態を示す図である。

【図9】 第3実施形態の各変速段における遊星歯車装 40 置の各要素の回転比を示す速度線図である。

【図10】 減速用遊星歯車装置のサンギヤとキャリヤ との間に第1回転制御クラッチを連結することを示す図 である。

【図11】 減速用遊星歯車装置のサンギヤとリングギ ヤとの間に第1回転制御クラッチを連結することを示す 図である。

第4実施形態を示すスケルトン図である。 【図12】

第5実施形態を示すスケルトン図である。 【図13】

第6実施形態を示すスケルトン図である。 【図14】

【図15】 第6実施形態の各変速段における制御ブレ ーキ及び制御クラッチの作動状態を示す図である。

第6実施形態の各変速段における遊星歯車 装置の各要素の回転比を示す速度線図である。

第7実施形態を示すスケルトン図である。 【図17】

【図18】 第8実施形態を示すスケルトン図である。

第9実施形態を示すスケルトン図である。 【図19】

【図20】 第10実施形態を示すスケルトン図であ

【図21】 第11実施形態を示すスケルトン図であ る。

【図22】 第11実施形態の各変速段における遊星歯 車装置の各要素の回転比を示す速度線図である。

【図23】 第12実施形態を示すスケルトン図であ

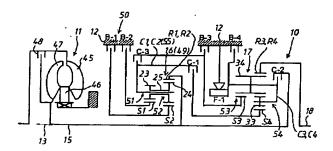
【図24】 第12実施形態の各変速段における遊星歯 車装置の各要素の回転比を示す速度線図である。

【図25】 第13実施形態を示すスケルトン図であ

【図26】 第13実施形態の各変速段における遊星歯 車装置の各要素の回転比を示す速度線図である。 【符号の説明】

10・・・自動変速機、11・・・流体トルクコンバー タ、12・・・トランスミッションケース、13・・・ 共通軸線、15,76 · · · 入力軸、16,60 · · · 減速用複式遊星歯車装置、17,84,88,95・・ ・変速用複式遊星歯車装置、18・・・出力軸、23・ ・・小径ピニオン、24・・・大径ピニオン、25・・ ・段付ピニオン、31,32,54,93,99・・・ ダブルピニオン型の遊星歯車機構、33,63・・・中 間ピニオン、34,62・・・ロングピニオン、49・ ・・歯車減速装置、50・・・回転状態切替手段、5 3,94,98・・・シングルビニオン型の遊星歯車機 構、70,72・・・減速用遊星歯車装置、55・・・ 減速回転出力部材、71・・・ピニオン、74,83・ ・・連結部材、75・・・減速用歯車列、84・・・連 結部材、S1, S2, S3, S4···サンギヤ、C 1, C2, C3, C4···++リヤ、R1, R2, R 3, R4···リングギヤ、C-1~C-3···第1 乃至第3制御クラッチ、C-4, C-5・・・回転制御 クラッチ、B-1、B-2・・・回転制御プレーキ、B -3、B-4・・・第1、第2制御ブレーキ、F1・・ ・ワンウエイクラッチ。

【図1】

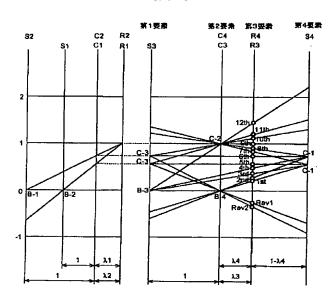


【図2】

	C-1	C-2	C-3	B-1	B-2	B-3	B-4	F-1	Gear ratio
1st	•				•		(●)	•	4.741
2nd	•			•			(●)	•	3,630
3rd	•				•	•			2,709
4th	•			•		•			2.074
5th	•		•		•				1.778
6th	•		•	•					1.361
7th	•	•			•				1.196
8th	•	•		•					1.100
9th	•	•	•						1.000
10th		•	•	•					0.892
11th		•	•		•		. 🗆		0.833
12th		•		•		•	7		0.688
(12th)		•			•	•			0.688
Rev1			•		•		•		3.879
Rev2			•	•			•		2.870

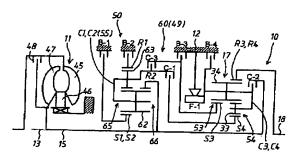
 $\lambda$  1=0.778,  $\lambda$  2=0.361,  $\lambda$  3=0.458,  $\lambda$  4=0.375

【図3】



[図7]

【図4】

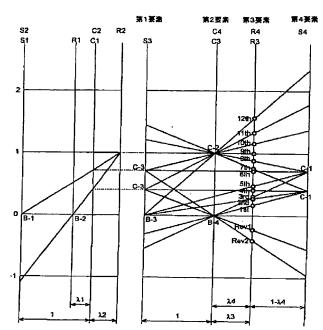


【図5】

	C-1	C-2	С-3	B-1	B-2	B-3	B-4	F-1	Gear
1st	•				•		(●)	•	5.843
2nd	•				•	•			3.652
3rd	•			•			( <b>•</b> )	•	3.339
4th	•		•		•				2.435
5th	•			•		•			2.087
6lh	•		•	•					1.391
7th	•	•			•				1.325
8th	•	•		•					1.133
9th	•	•	•						1.000
10th		•	•	•					0.865
11th	[	•	•		•				0.753
12th		•		•		•			0.643
(12th)		•			•	•			0.643
Rev1			•		•		•		4.383
Rev2			•	•			•		2.504

 $\lambda$  1=0.273,  $\lambda$  2=0.391,  $\lambda$  3=0.556,  $\lambda$  4=0.417



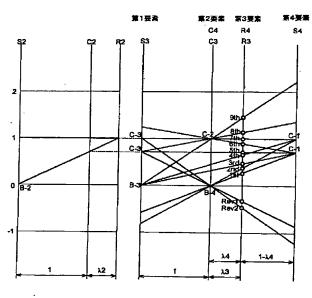


【図8】

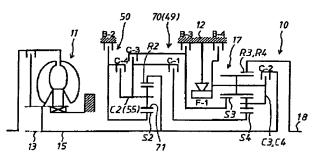
C-1   C-2   C-3   C-4   B-3   B-4   B-2   F-1   Gear ratio										
2nd		C-1	C-2	C-3	C-4	B-3	B-4	B-2	F-1	Gear ratio
3rd	1st	•			L		(●)	•	•	3.778
4th	2nd	•		,	•		<b>(</b>		•	2.667
5th     1.417       6th     1.124       7th     1.000       8th     0.881       9th     0.666       (9th)     0.666       Rev1     3.091	3rd	•				•		•		2.159
6th	4th	•			•	•				1.524
7th	5th	•		•				•		1.417
8th	6th	•	•					•		1.124
9th	7th	•	•	•						1.000
(9th) 0.666 Rev1 0 3.091	8th		•	•				•		0.881
(9th) 0.685 Rev1 0.3.091	9th		•			•		•		0.686
Rev1 • • 3.091	(9th)		•		•	•				
Page 1	Rev1			•			•	•		
	Rev2			•	•	$\neg \neg$	•			

λ 2=0.417, λ 3=0.458, λ 4=0.375

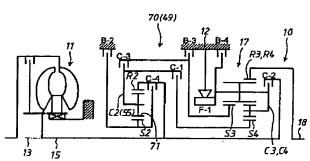
【図9】



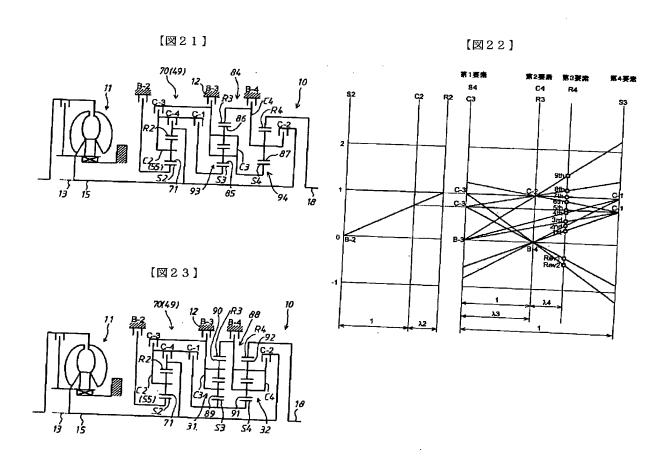
【図10】



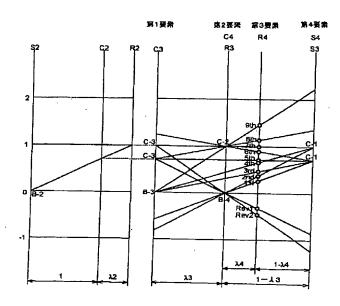
【図11】



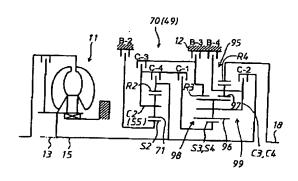
[図12] 【図13】 C3,C4 18 C3,C4 18 【図15】 【図14】 70(49) 2.370 1.556 1.155 1.000 OLh 7th (7th) 0.686 (7th) 0.686 λ 2=0.556, λ 3=0.458, λ 4=0.375 【図17】 【図16】 【図18】



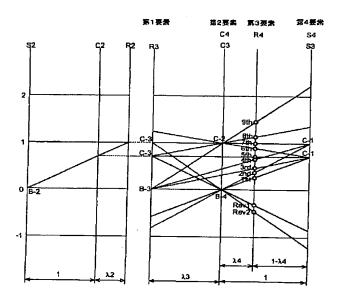
【図24】



【図25】



【図26】



#### フロントページの続き

(72)発明者 糟谷 悟

愛知県安城市藤井町髙根10番地 アイシ

ン・エィ・ダブリュ株式会社内

(72)発明者 後藤 健次

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシン・エィ・ダブリュ株式会社内

(72)発明者 青木 敏彦

愛知県安城市藤井町高根10番地 アイシン・エィ・ダブリュ株式会社内

(24)

Fターム(参考) 3J028 EA25 EA27 EA30 EB09 EB14

EB31 EB37 EB62 EB66 FA13

FA14 FB02 FC13 FC16 FC18

FC20 FC23 FC24 FC25 FC62

GA02 HA14

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потиер.

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)